

懸垂物を考慮した大空間構造物の動的応答解析



本間研究室 ♥ 正野 和司 ♥

はじめに

解析方法

結果・考察

おわりに

大空間構造における吊り下げ大型設備の落下危機

懸垂物落下事故例の報告



大空間構造の振動特性と

懸垂物に関する動的応答解析の必要性



本研究では

- 懸垂物の動的な基本性状を把握する。
- 球形ドームに懸垂物を配置、非線形動的応答解析結果と線形解析結果との比較を行う。
- 振動特性や懸垂物の影響を検討する。

—懸垂物を考慮した大空間構造の動的応答解析—

本間研究室 正野 和司

はじめに	解析方法	結果・考察	おわりに
------	-------------	-------	------

1. ケーブル(トラス)要素の定式化

仮想仕事の原理
$$\mathbf{F}(\mathbf{u}, \lambda \mathbf{f}) = \int_V \mathbf{B}^*(\mathbf{u})^T \boldsymbol{\sigma}(\mathbf{u}) dV - \lambda \mathbf{f} = \mathbf{0} \quad (1)$$

$\boldsymbol{\varepsilon}$: ひずみベクトル $\boldsymbol{\sigma}$: 応力ベクトル
 \mathbf{u} : 変位ベクトル \mathbf{f} : 荷重ベクトル
 V : 対象領域 $\delta \mathbf{u}$: 仮想変位

グリーンひずみ

$$\boldsymbol{\varepsilon}_c = \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial x} + \frac{1}{2} \left(\left(\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial \mathbf{v}}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial \mathbf{w}}{\partial x} \right)^2 \right)$$

トラス要素の平衡方程式

$$\mathbf{F}(\tilde{\mathbf{u}}_C, \lambda \mathbf{f}) = \left(\frac{A_e E_e}{L_e} \mathbf{K}_e + \frac{N_0}{L_e} \mathbf{G} \right) \tilde{\mathbf{u}}_C + N_0 \mathbf{B} - \lambda \mathbf{f} = \mathbf{0} \quad (7)$$

トラス要素の接線剛性マトリクス

幾何剛性マトリクス
 線形剛性+大変形マトリクス

→ 座標変換
構造体全体への重ね合わせ

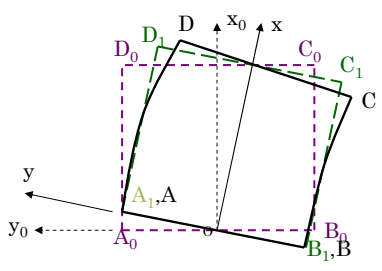
$$\mathbf{K}_{ceT} = \mathbf{K}_{ceA} + \mathbf{K}_{ceG}$$

$$\mathbf{K}_{ceG} = \frac{A_e \boldsymbol{\sigma}_c(\tilde{\mathbf{u}}_c)}{L_e^2} \begin{bmatrix} \mathbf{I} & -\mathbf{I} \\ -\mathbf{I} & \mathbf{I} \end{bmatrix} \quad \mathbf{K}_{ceA} = \frac{A_e E_e}{L_e^2} \begin{bmatrix} \mathbf{J}' & -\mathbf{J}' \\ -\mathbf{J}' & \mathbf{J}' \end{bmatrix} \quad (10)$$

—懸垂物を考慮した大空間構造の動的応答解析— 本間研究室 正野 和司

はじめに	解析方法	結果・考察	おわりに
------	-------------	-------	------

2. 剛体変位除去法によるフレーム要素の定式化



部材要素毎に剛体変位と共に移動する移動座標系を設定

↓

剛体変位が除去される

↓

剛体変位除去法

フレーム要素の平衡方程式(全体座標系)

$$\mathbf{F}(\mathbf{u}_F, \lambda \mathbf{f}) = \mathbf{L}^T \mathbf{T}_e^T \mathbf{K}_{eS} \mathbf{H}(\mathbf{L} \mathbf{u}_F) - \lambda \mathbf{L}^T \mathbf{f} = \mathbf{0} \quad (20,1)$$

フレーム要素の接線剛性マトリクス

$$\mathbf{K}_{FT} = \mathbf{L}' (\mathbf{T}_e' \mathbf{K}_{eT} \mathbf{T}_e + \mathbf{K}_{gr}) \mathbf{L} \quad (20,2)$$

—懸垂物を考慮した大空間構造の動的応答解析— 本間研究室 正野 和司

はじめに	解析方法	結果・考察	おわりに
------	------	-------	------

3. 動的解析

運動方程式

$$\mathbf{M}\ddot{\mathbf{u}} + \mathbf{C}\dot{\mathbf{u}} + \mathbf{Q}(\mathbf{u}, p) = \mathbf{F}(t) \quad (22)$$

$$\mathbf{Q}(\mathbf{u}, p) = \mathbf{E}(\mathbf{u}) - p\mathbf{e} = \mathbf{0} \quad (23)$$

\mathbf{u} : 変位ベクトル $\dot{\mathbf{u}}$: 速度ベクトル $\ddot{\mathbf{u}}$: 加速度ベクトル
 p : 静的荷重パラメータ \mathbf{e} : 静的荷重モードベクトル
 \mathbf{M} : 質量行列 \mathbf{C} : 減衰行列 $\mathbf{F}(t)$: 動的外力ベクトル

ニューマーク法

ステップ $t = t_n$ に(24)式を満足する $\mathbf{u}_n, \dot{\mathbf{u}}_n, \ddot{\mathbf{u}}_n$

$$\mathbf{S}(\mathbf{u}, \dot{\mathbf{u}}, \ddot{\mathbf{u}}) = \mathbf{M}\ddot{\mathbf{u}} + \mathbf{C}\dot{\mathbf{u}} + \mathbf{E}(\mathbf{u}) - p\mathbf{e} - \mathbf{F}(t) = \mathbf{0} \quad (24)$$

↓

ステップ $t = t_{n+1}$ の $\mathbf{u}_{n+1}, \dot{\mathbf{u}}_{n+1}, \ddot{\mathbf{u}}_{n+1}$ を求める

固有値解析

減衰行列

$$\mathbf{T}_i = 2\pi / \omega_i \quad | -m\omega_i^2 + \mathbf{k} | = 0 \quad \mathbf{C} = \beta \mathbf{K} \quad \beta = \frac{hT}{\pi} \quad (25)$$

—懸垂物を考慮した大空間構造の動的応答解析—

本間研究室 正野 和司

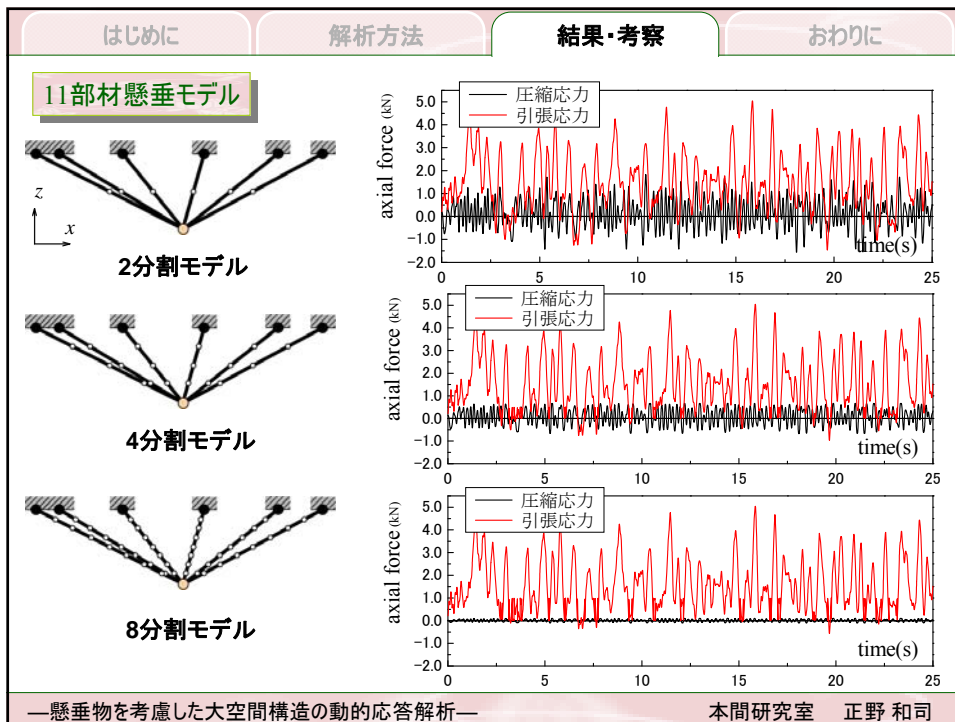
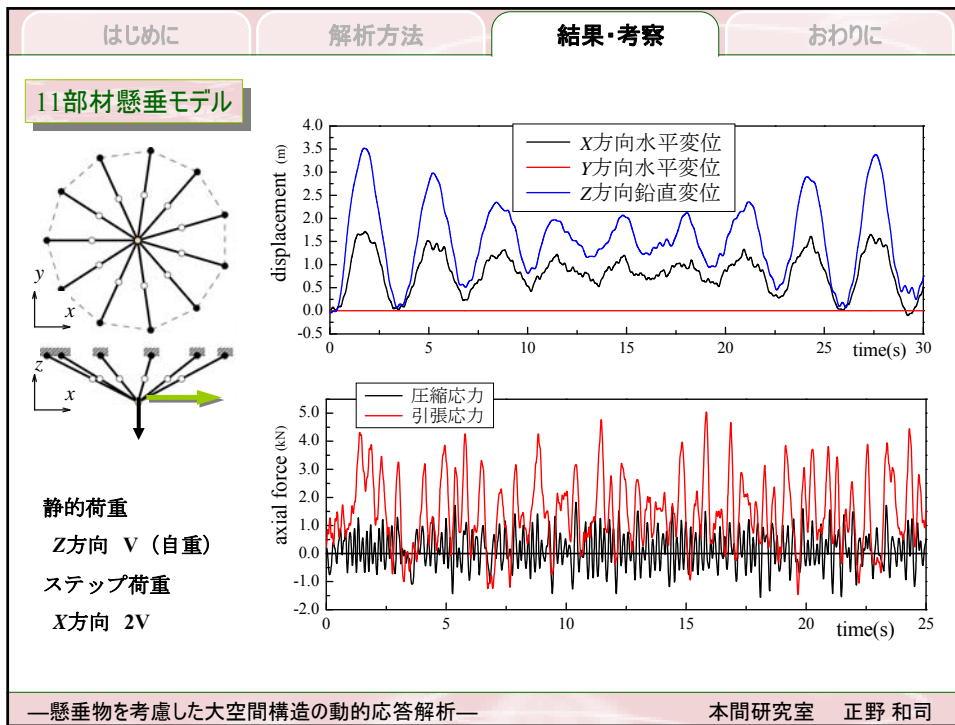
はじめに	解析方法	結果・考察	おわりに
------	------	-------	------

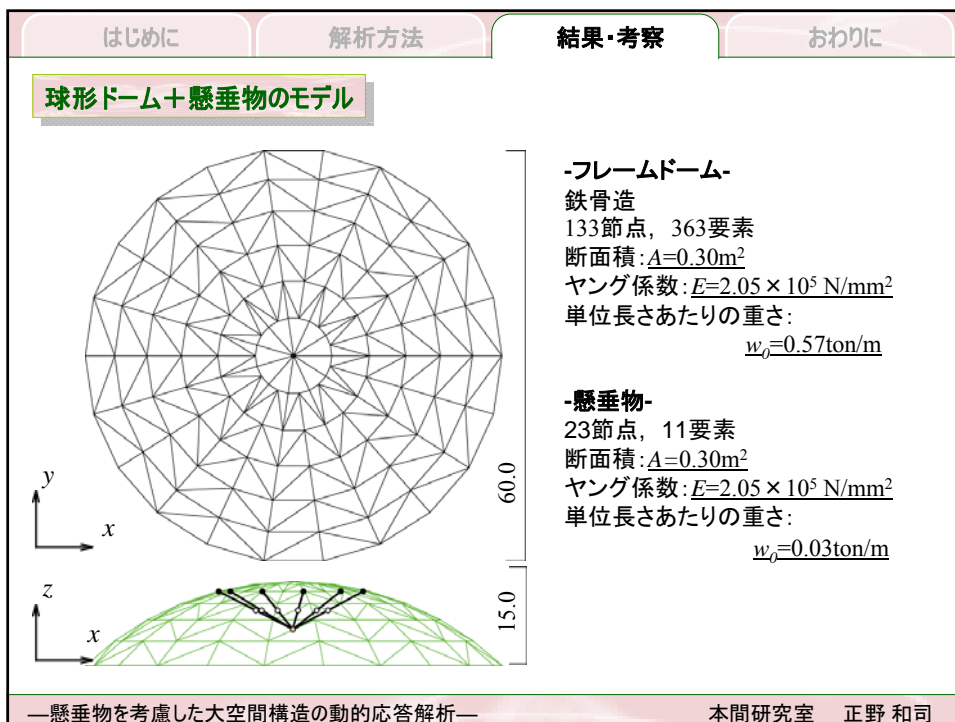
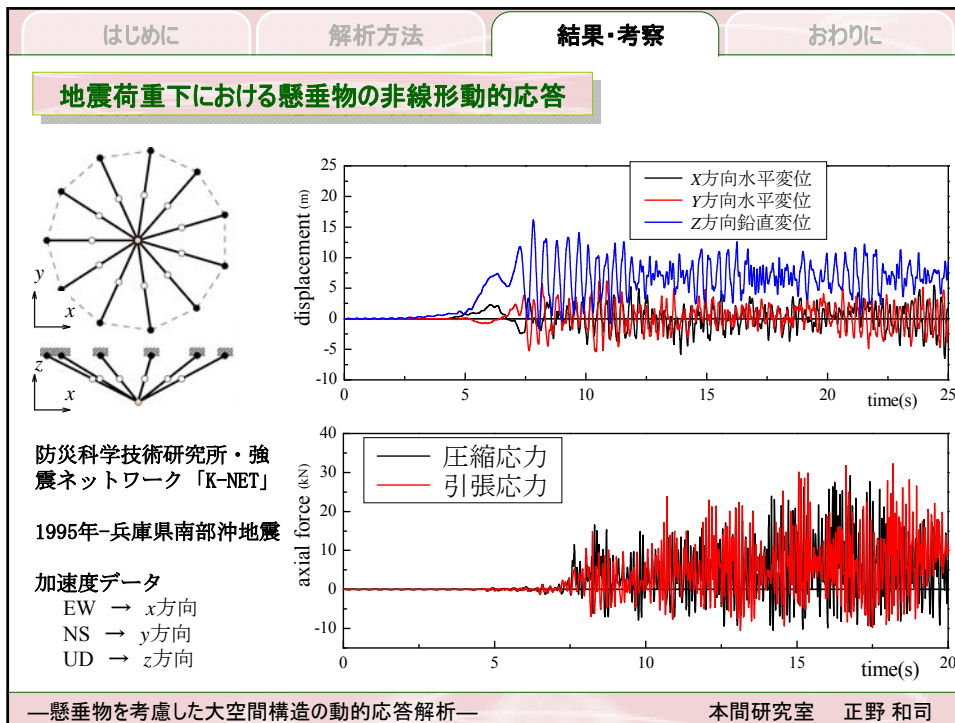
11部材モデル

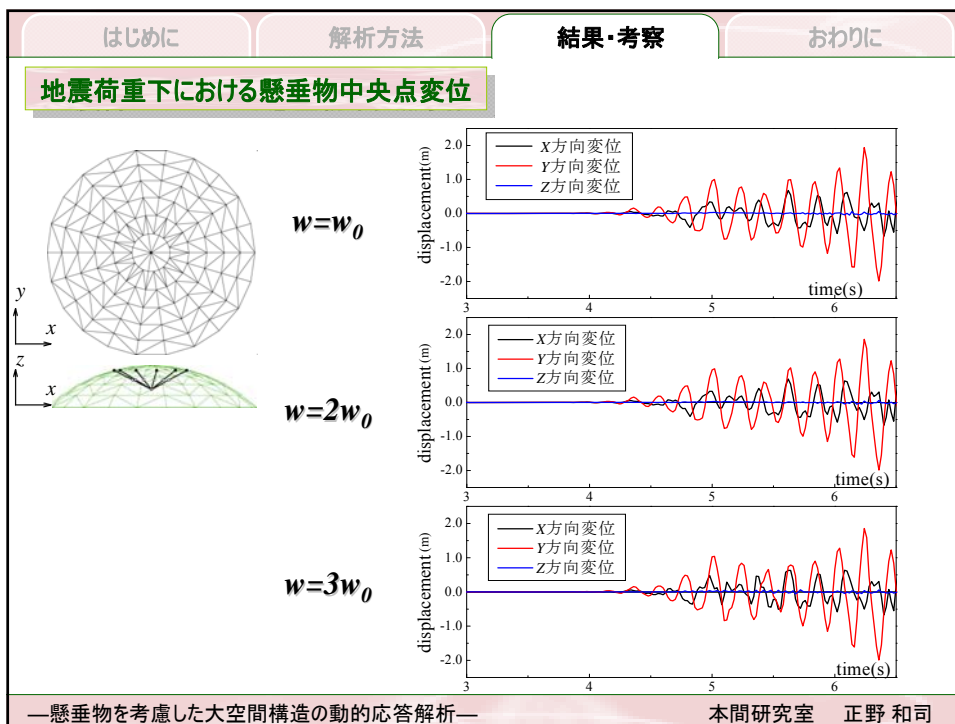
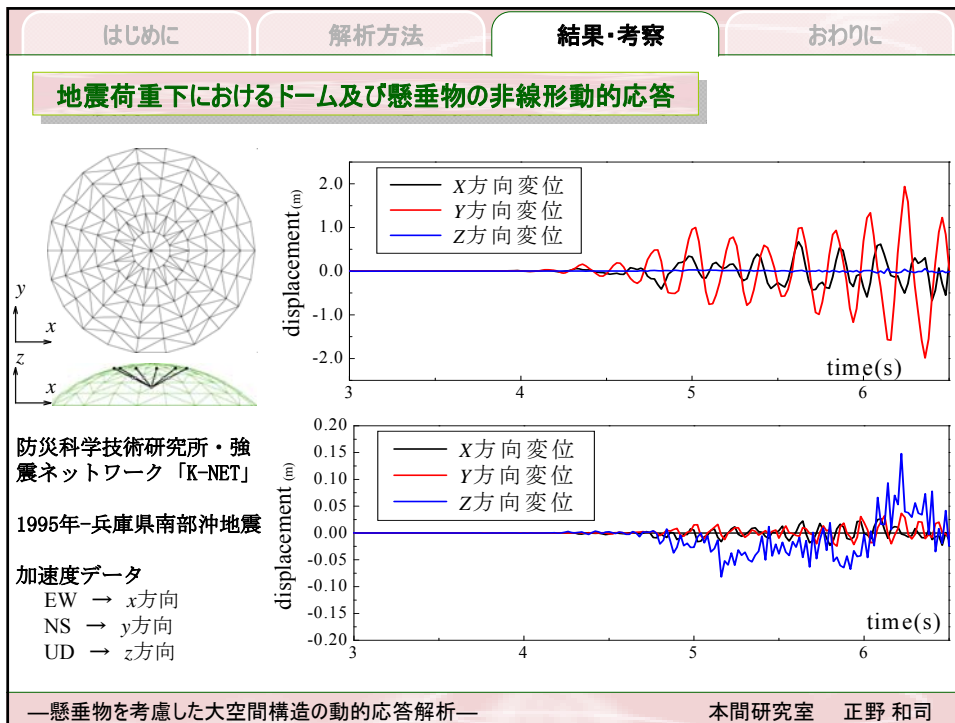
11 要素(2 分割)
 23 節点
 ●: 固定節点
 ○: 自由節点
 断面積: 0.001m²
 ヤング係数: 2.05 × 10⁵ N/mm²
 単位長さあたりの重さ: 0.03ton/m

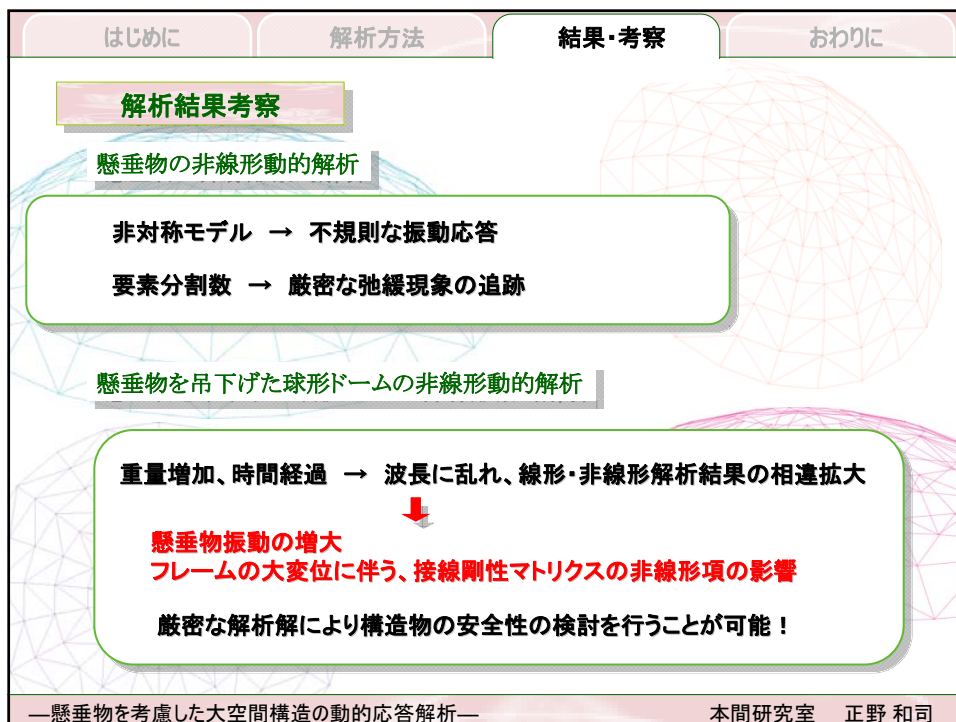
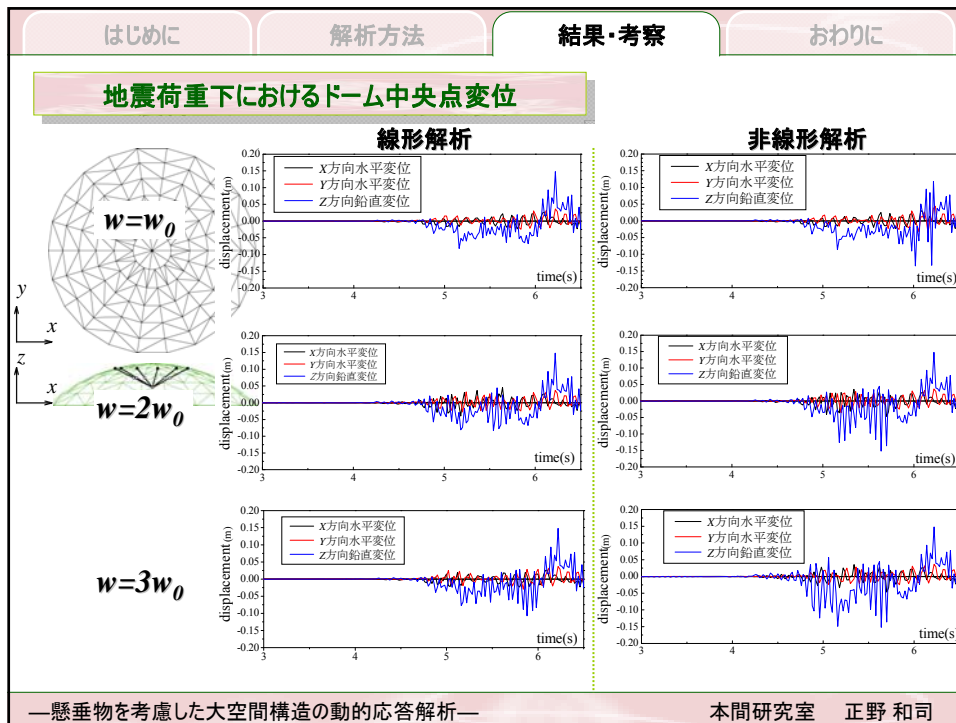
—懸垂物を考慮した大空間構造の動的応答解析—

本間研究室 正野 和司









今後の課題**複雑で多様な空間構造物における活用**

- 懸垂物がドーム構造に与える厳密な影響
- 懸垂物を考慮したドームモデルにおける十分な要素分割
- 振動特性と動的外力との関わりを検討

重量パラメータを変化

**構造形態や構成要素分割数、固有モードなどの変化
力学的挙動の相違が得られるのかを検討していく必要がある**